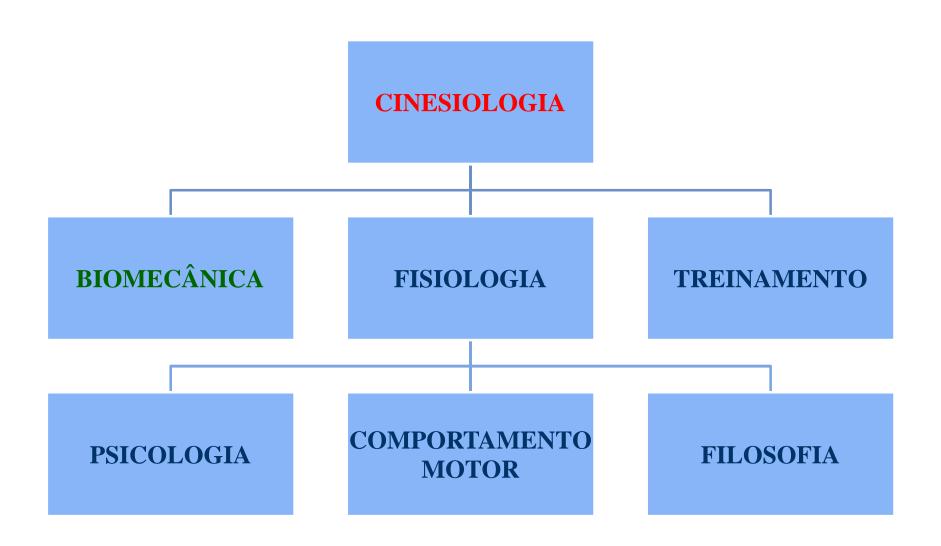
Cinesiologia

PARTE II - Força Torque e Alavancas

DISCIPLINAS



Conceitos

CINESIOLOGIA Ë estudo do movimento

BIOMECÂNICA Ë aplicação de princípios mecânicos no estudo do movimento humano

MECÂNICA Ë ação das forças sobre estruturas

Conceitos

MECÂNICA CINEMÁTICA CINÉTICA ANGULAR LINEAR LINEAR ANGULAR FORÇA TORQUE POSIÇÃO POSIÇÃO VELOCIDADE VELOCIDADE ACELERAÇÃO ACELERAÇÃO

Cinética

Forças <u>internas</u> e <u>externas</u> que atuam sobre o corpo humano em situação estática ou em movimento.



$$F = m \times a$$

2ª Lei de Newton: Lei da Aceleração

Í Uma força aplicada a um corpo acarreta aceleração desse corpo de magnitude proporcional à força e inversamente proporcional a massal

Grandeza vetorial: possui magnitude e direção

Paralelas: mesmo plano e direção

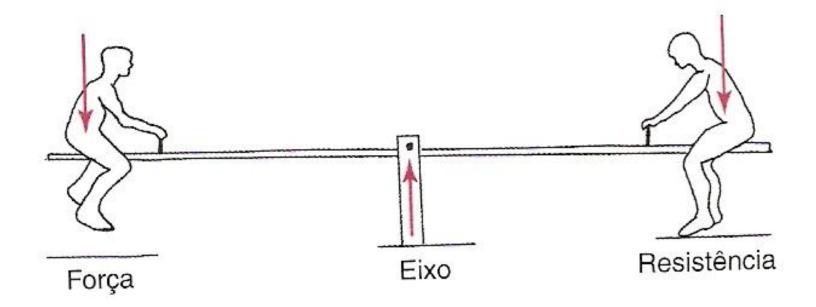
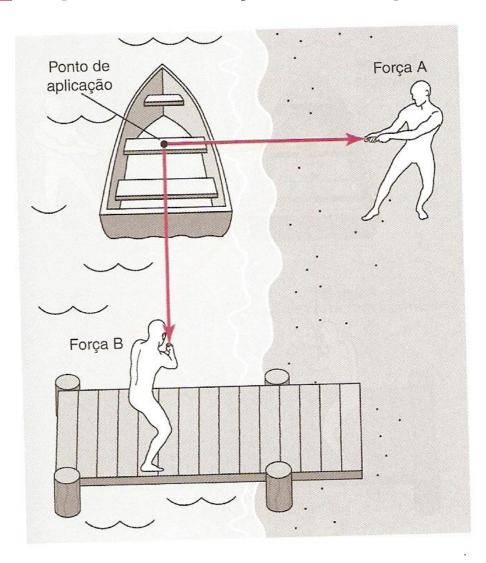
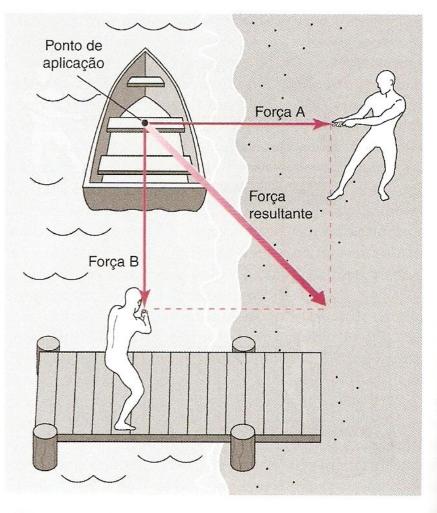


Fig. 7.5 Forças paralelas de duas crianças na gangorra com

Concorrentes: agem em direções divergentes

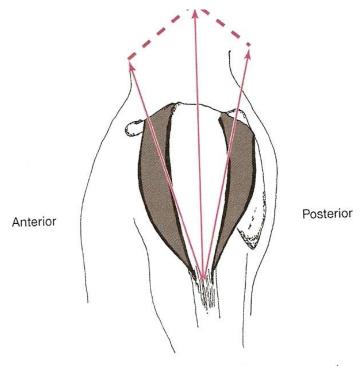


Resultante: resultado de forças divergentes

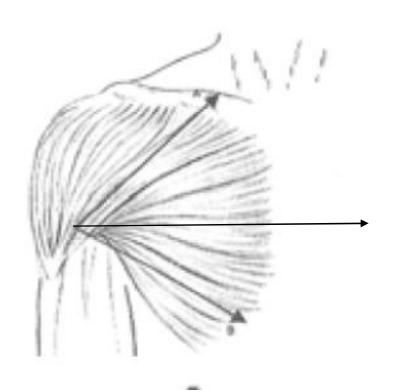


Por que saber?

Resultante corpo humano



g. 7.7 Força resultante de forças iguais das partes anterior e esterior do músculo deltóide.



Por que saber?

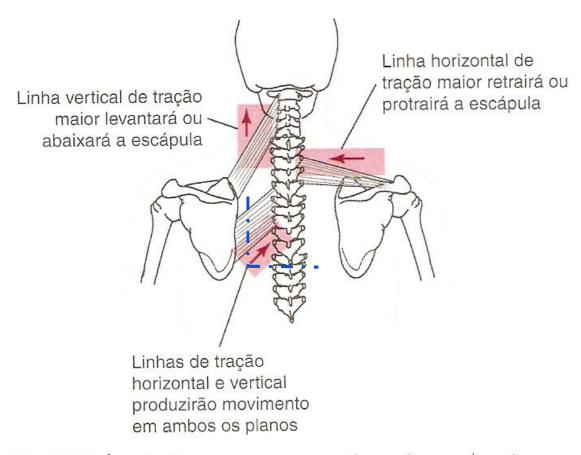
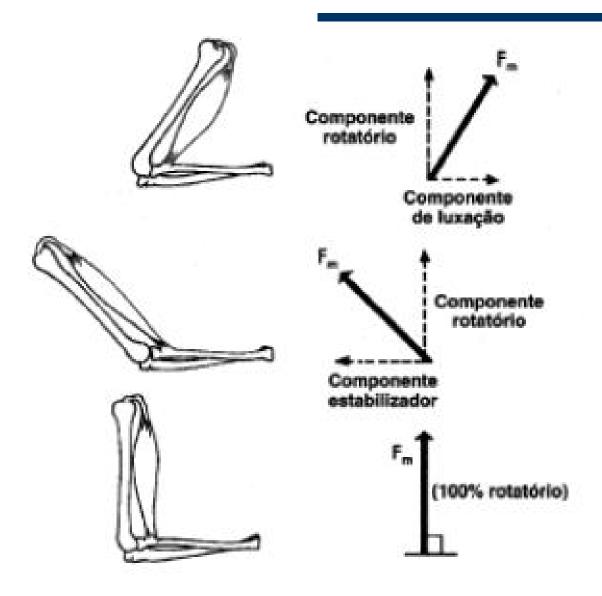
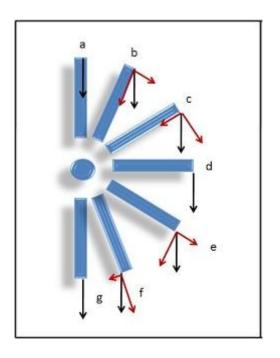


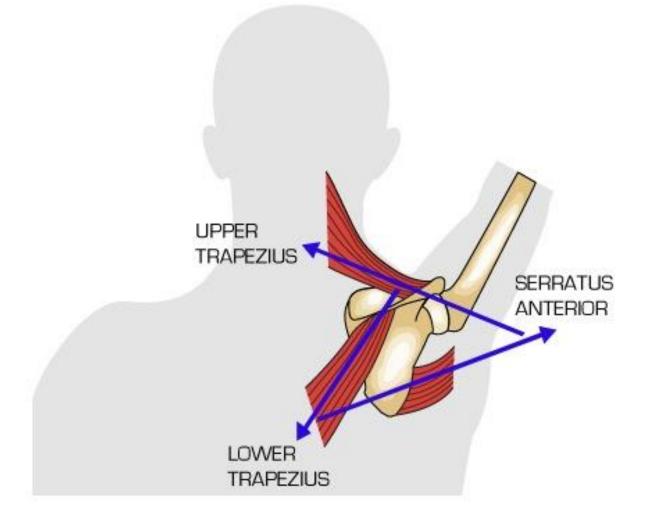
Fig. 5.12 Ângulo de tração como uma determinante da ação muscular.

Componentes da Força Muscular

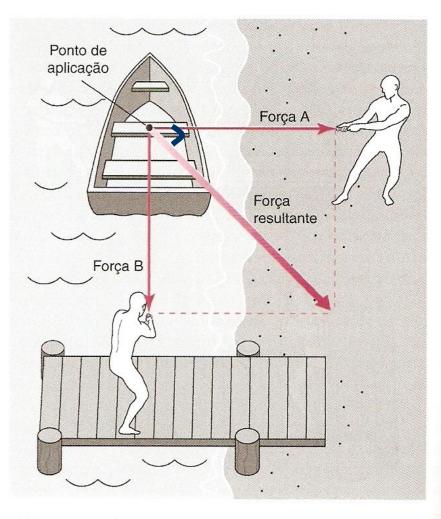




Binário de forças Ë duas ou mais forças em direções diferentes produzem movimento de rotação



Resultante: resultado de forças divergentes



A = 10 N

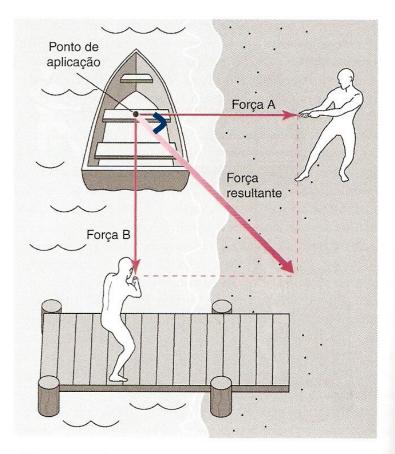
B = 10 N

C = ?

Como descobrir?

Trigonometria

Resultante



7.6. Um paralelogramo mostra graficamente a forca

Sen =
$$\frac{\text{oposto}}{\text{hipotenusa}}$$

$$\text{Cos} = \frac{\text{adjacente}}{\text{hipotenusa}}$$

$$\text{hipotenusa} = \frac{\text{adjacente}}{\text{Cos}}$$

$$\text{resultante} = \frac{A}{\text{Cos } 45^{\circ}}$$

resultante = 10/0,71= 14,1 N

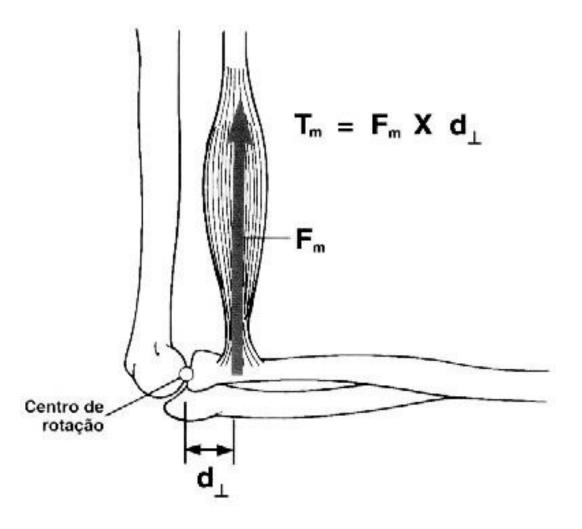
Torque ou Momento de Força = Efeito Rotatório

$$T = F \times d$$

Distância perpendicular entre a força e o eixo

Torque ou Momento de Força não é a força, mas sim a efetividade de uma força em causar rotação sobre um eixo específico (efeito rotatório).

Torque no Corpo Humano:



Fe d afetam o T da mesma forma.

Torques no Corpo Humano:

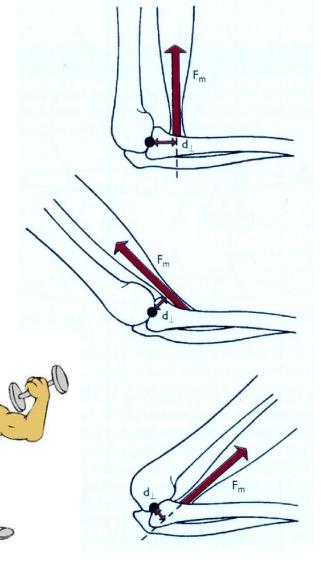
O valor de *d* muda a medida que a articulação se movimenta na sua ADM:

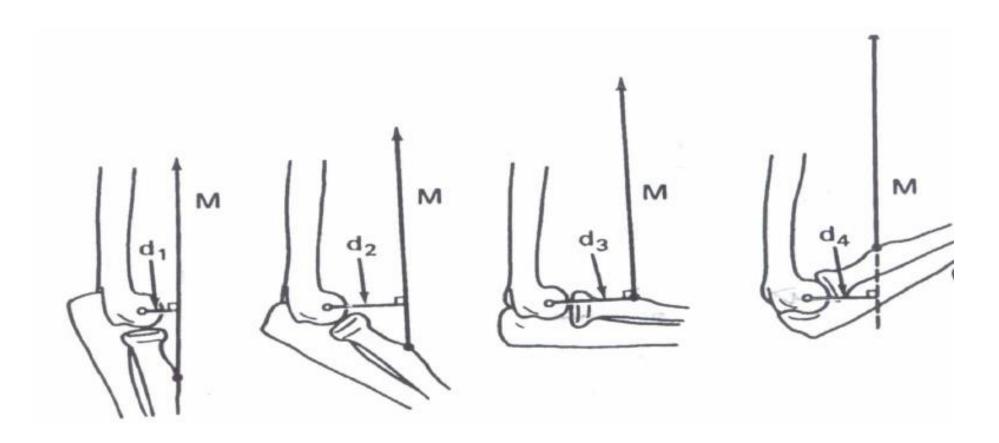
→ Afeta o torque.

→ d é maior em 90°.

→ Para T constante → F varia.

ROSCA DIRETA ???





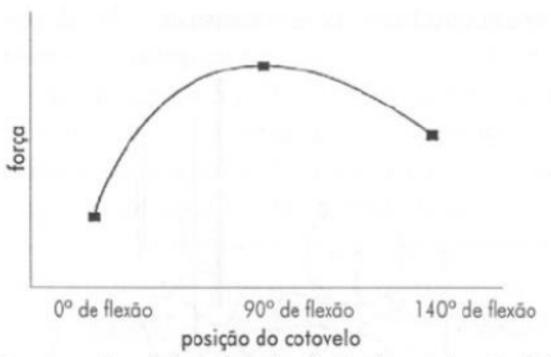


Fig. 1.15 - O torque gerado pela força da contração dos flexores do cotovelo é mostrado em diferentes ângulos. Note que a maior produção de força é a 90° de flexão, quando o bíceps tem o maior braço de momento de toda a amplitude do movimento.

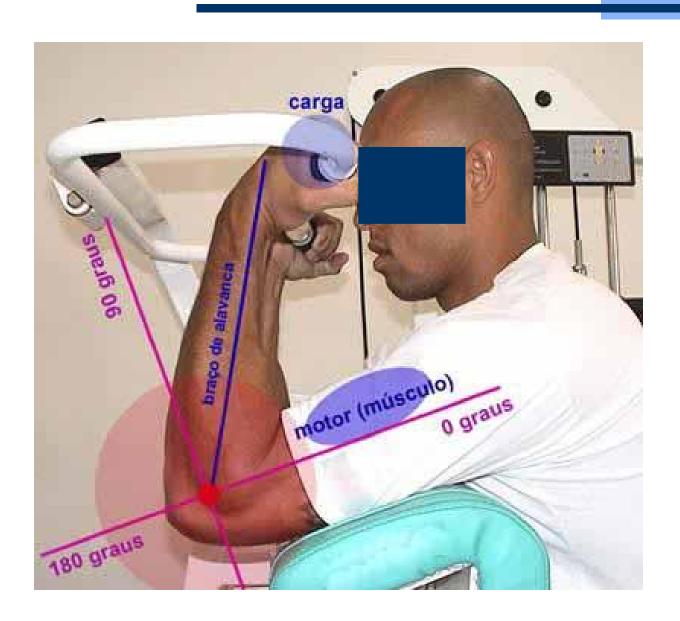
Fatores Fisiológicos

Nº fibras musculares Nº unidades motoras Tipo de fibra

Fatores Biomecânicos

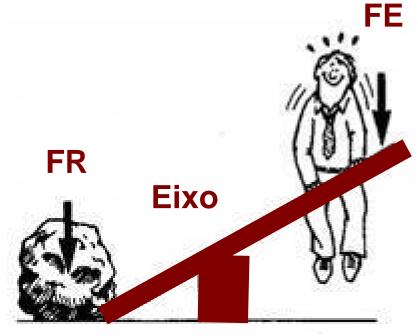
Ângulo das fibras musculares Braço de força Braço de resistência

Torque X Alavancas



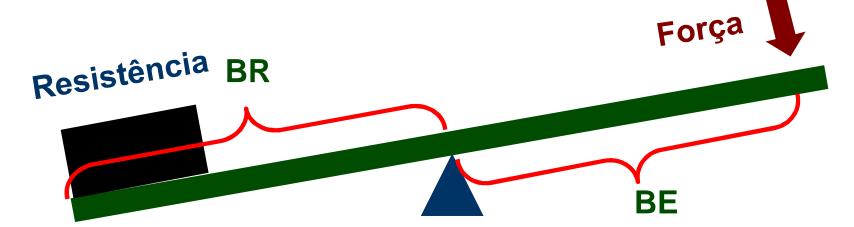
Componentes de uma Alavanca:

- √ Força de Resistência
- √ Força de Esforço
- √ Haste Rígida
- ✓ Eixo



Componentes de uma Alavanca:

- ✓ <u>Braço de Esforço</u>: distância <u>perpendicular</u> a partir da linha de ação da força de esforço até o eixo
- ✓ Braço de Resistência: distância perpendicular a partir da linha de ação da força de resistência até o eixo



EFICIÊNCIA MECÂNICA DA ALAVANCA:

CÁLCULO DA <u>VANTAGEM MECÂNICA</u>.

<u>Vantagem Mecânica (VM)</u>: relação entre o braço de esforço e o braço de resistência.

$$VM = \frac{braço\ de\ esforço}{braço\ de\ resistência}$$

Eficiência Mecânica de uma Alavanca:

Se:

$$VM = 1 \rightarrow BE = BR \rightarrow$$

Equilíbrio entre as forças (FE e FR)

$$VM > 1 \rightarrow BE > BR \rightarrow$$

↓ FE será necessária
para produzir torque

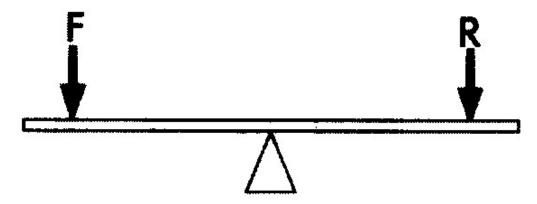
$$VM < 1 \rightarrow BE < BR \rightarrow$$

↑ FE será necessária para produzir torque

Tipos de Alavancas:

Alavanca de Primeira Classe Ë Interfixa:

São alavancas em que a força de esforço e a força de resistência agem em lados opostos ao eixo.

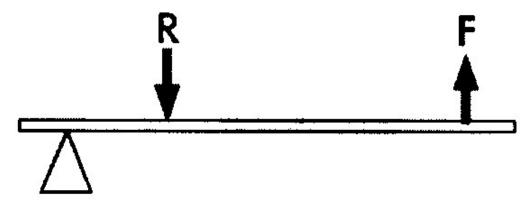


Ação simultânea de AGONISTAS e ANTAGONISTAS agindo em lados opostos de uma articulação cria uma alavanca de primeira classe.

Tipos de Alavancas:

Alavanca de Segunda Classe Ë Inter-resistente:

São alavancas em que a força de esforço e a força de resistência agem no mesmo lado do eixo.



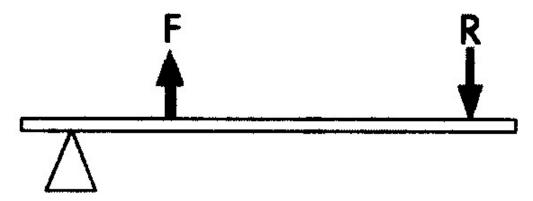
Mais <u>rara</u> no corpo humano, porém, ação de elevar-se sobre o antepé cria uma alavanca de segunda classe.

Neste tipo de alavanca, BR < BE e, portanto, a VM > 1.

Tipos de Alavancas:

Alavanca de Terceira Classe E Interpotente:

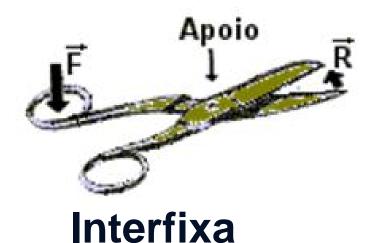
São alavancas em que a força de esforço age entre o eixo e a força de resistência.

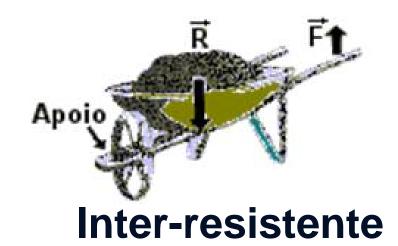


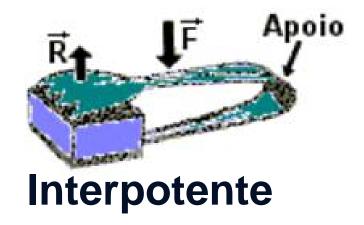
Tipo de alavanca mais comum no corpo humano.

Neste tipo de alavanca, BE < BR e, portanto, a VM < 1.

Exemplos Alavancas:

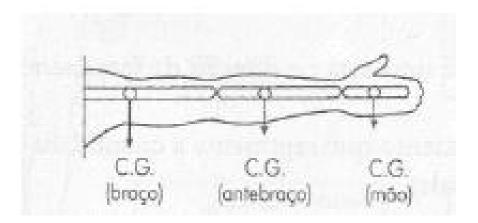




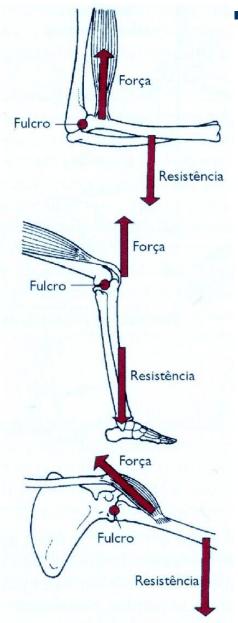


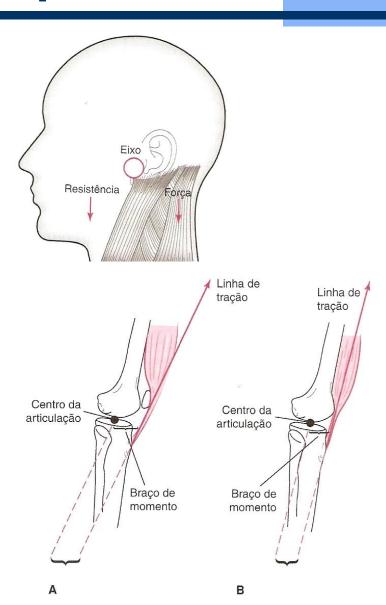
Alavancas no Corpo Humano:

- ✓ Força de Resistência: → P Segmento ou F Externa
- √ Força de Esforço:
 → Músculo
- √ Haste Rígida: → Osso
- √ Fulcro: → Articulação



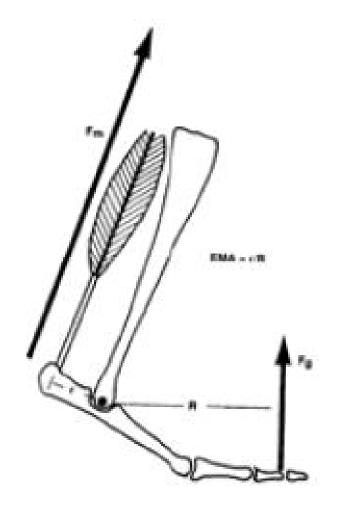
Alavancas Corpo humano



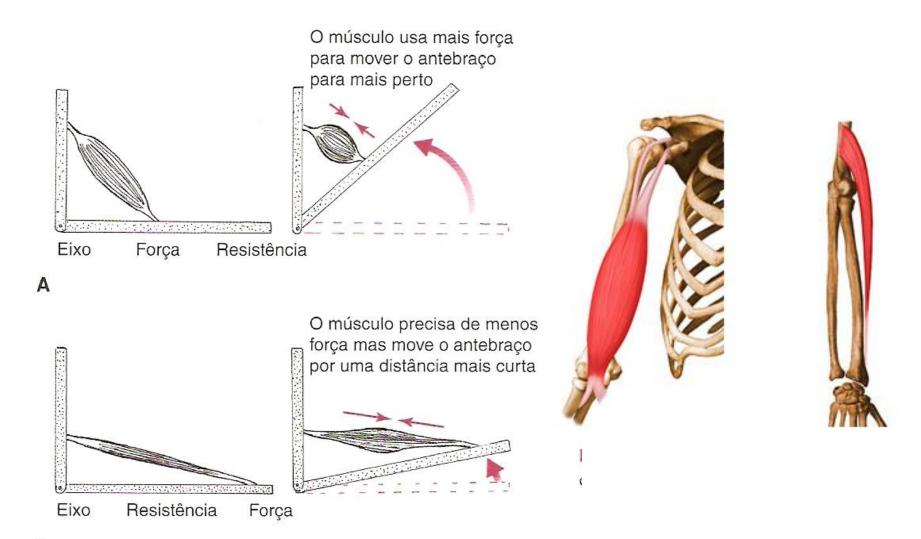


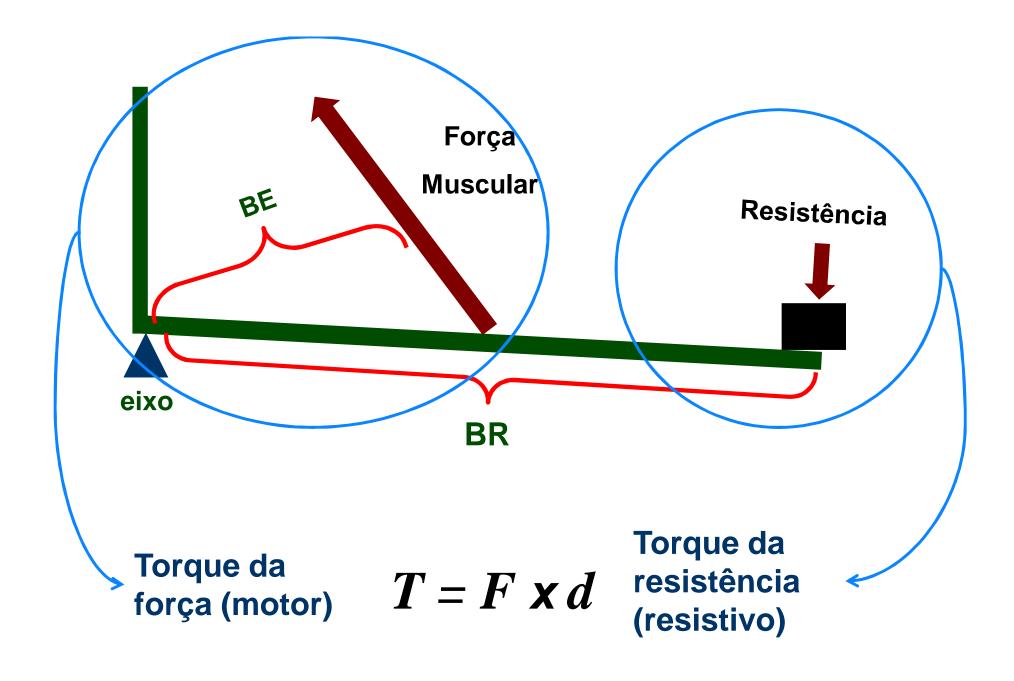
Exemplo de uma alavanca Inter-resistente (controversa)

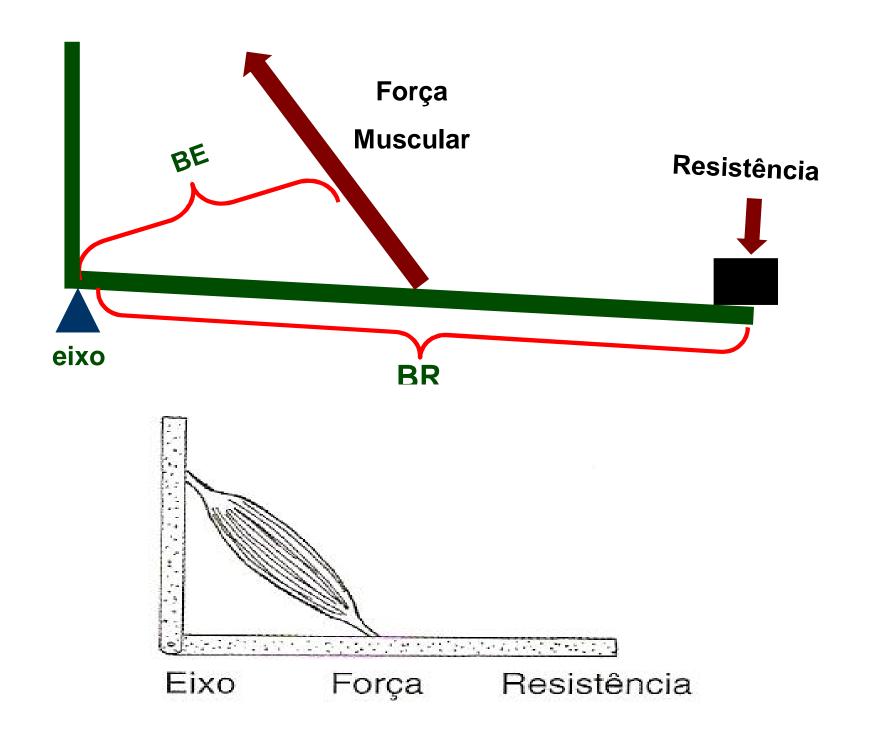
VM > que 1 ... Portanto

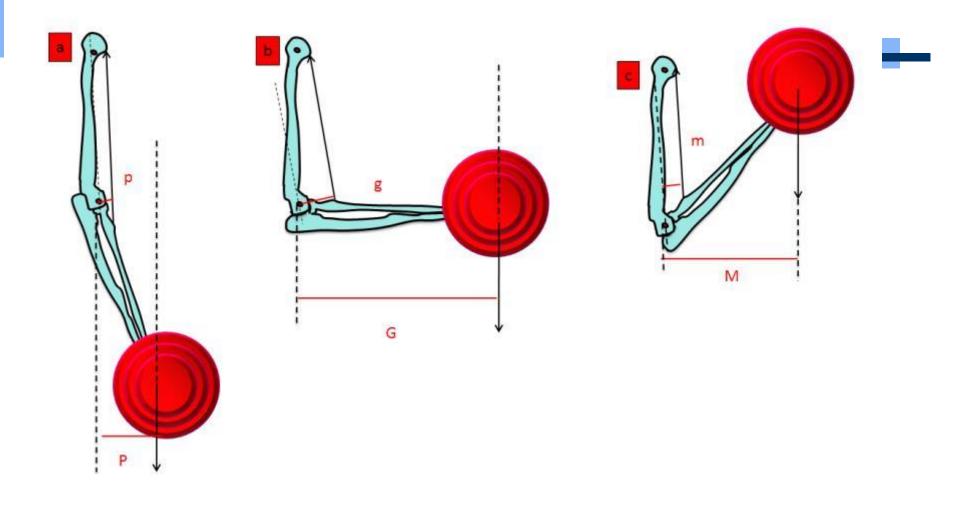


Alavancas Corpo humano







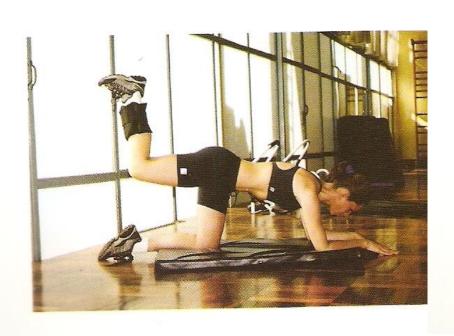


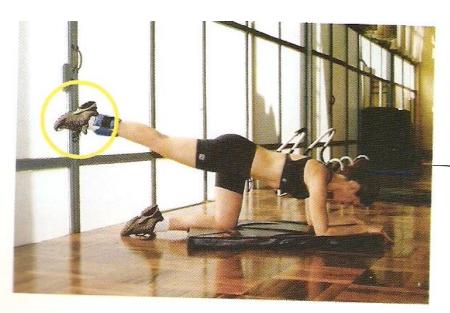
p, g, m = braço de força

P, G, M = braço de resistência

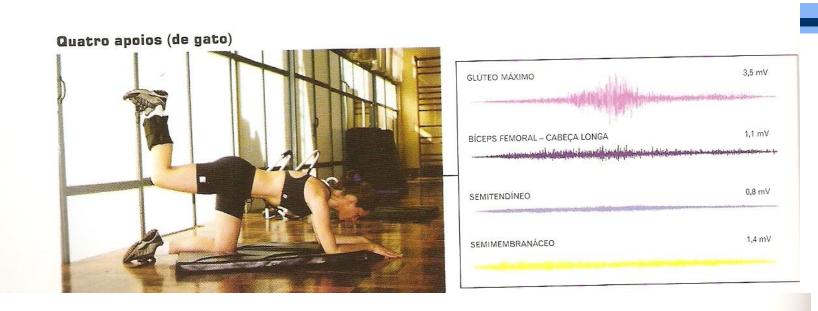
Influência dos braços de força e resistência

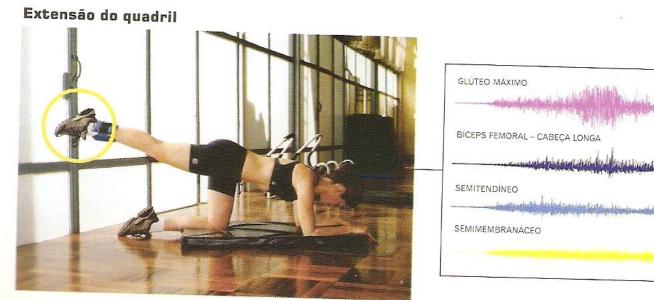
Qual é mais difícil? Por que?





Influência dos braços de força e resistência

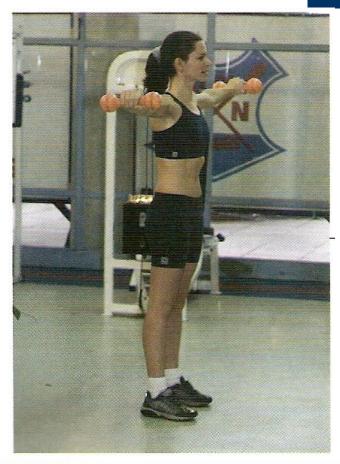


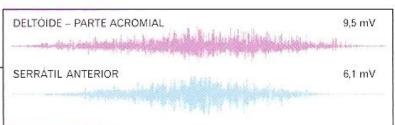


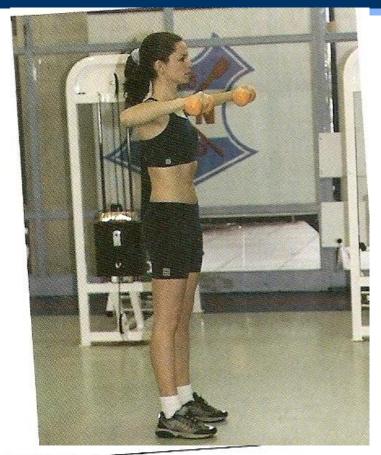
0.9 mV

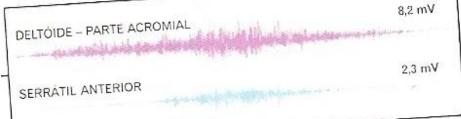
1.5 mW

Influência dos braços de força e resistência







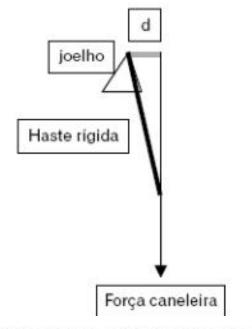


Caneleira

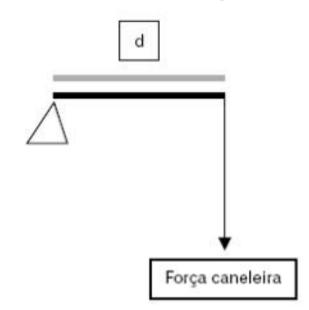




Caneleira a 90° (joelho)

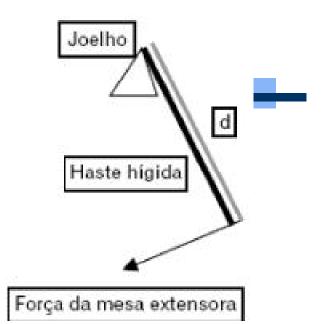


Caneleira a 180° (joelho)



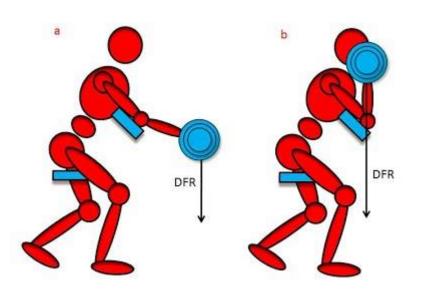




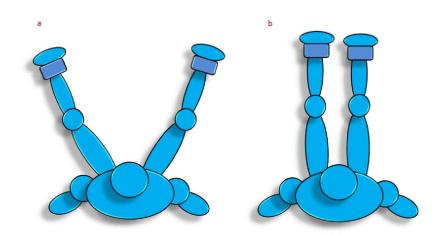




Influência da posição do segmento em relação a força da gravidade



Rosca banco scott



Adução com caneleira

Influência da posição do segmento em relação a força da gravidade

Tríceps com halter

